

| | |
|-------------------------|---|
| 1. Record Nr. | UNINA9910709712703321 |
| Autore | Barker L. Keith |
| Titolo | Theoretical three-and four-axis gimbal robot wrists // L. Keith Barker and Jacob A. Houck |
| Pubbl/distr/stampa | Washington, D.C. : , : National Aeronautics and Space Administration, Scientific and Technical Information Branch, , May 1986 |
| Descrizione fisica | 1 online resource (35 pages) : illustrations |
| Collana | NASA/TP ; ; 2564 |
| Soggetti | Gimbals Robots Flight simulation Artificial intelligence Automatic control Automatic machinery - Mathematical models |
| Lingua di pubblicazione | Inglese |
| Formato | Materiale a stampa |
| Livello bibliografico | Monografia |
| Note generali | "May 1986." |
| Nota di bibliografia | Includes bibliographical references (page 6). |