

1. Record Nr.	UNINA9910563021903321
Autore	Otterpohl Lars
Titolo	Koordination in nichtlinearen dynamischen Systemen / Roland Gabriel, Lars Otterpohl
Pubbl/distr/stampa	Frankfurt a.M. : PH02, 2018 2018, c2002
Edizione	[1st, New ed.]
Descrizione fisica	1 online resource (235 p.) : , EPDF
Collana	Bochumer Beiträge zur Unternehmensführung ; 62
Soggetti	Business studies: general Organizational theory & behaviour
Lingua di pubblicazione	Tedesco
Formato	Materiale a stampa
Livello bibliografico	Monografia
Note generali	Peter Lang GmbH, Internationaler Verlag der Wissenschaften
Nota di contenuto	Aus dem Inhalt: Anwendungsgebiete der Chaostheorie in den Realwissenschaften - Grundlagen der nichtlinearen Dynamik - Typen der Koordination - Spieltheoretische Modelle der Koordination - Chaostheoretische Modelle der Koordination.
Sommario/riassunto	Die Koordination der betrieblichen Teilbereiche ist im arbeitsteiligen System Unternehmung eine notwendige Voraussetzung für erfolgreiches Agieren am Markt. Die Arbeit hat zum Ziel, in der betrieblichen Praxis eingesetzte Koordinationsinstrumente auf ihre Wirkung in einem nichtlinearen, dynamischen Umfeld zu untersuchen. Hierzu wird eine Typologie für Koordinationsinstrumente verwendet und die einzelnen Koordinationstypen werden mit Hilfe der Spieltheorie und der Chaostheorie analysiert. Es zeigt sich, dass alle Typen grundsätzlich anfällig für deterministisches Chaos sind. Die systembestimmenden und damit Chaos auslösenden Parameter werden identifiziert und damit Maßnahmen aufgezeigt, wie chaotisches Verhalten verhindert werden kann.