

1. Record Nr.	UNINA9910522950603321
Autore	Labbadi Moussa
Titolo	Advanced robust nonlinear control approaches for quadrotor unmanned aerial vehicle : roadmap to improve tracking-trajectory performance in the presense of external disturbances // Moussa Labbadi, Yassine Boukal, Mohamed Cherkaoui
Pubbl/distr/stampa	Cham, Switzerland : , : Springer, , [2022] ©2022
ISBN	3-030-81014-3
Descrizione fisica	1 online resource (263 pages)
Collana	Studies in Systems, Decision and Control ; ; Volume 384
Disciplina	629.1326
Soggetti	Drone aircraft - Control systems Nonlinear control theory
Lingua di pubblicazione	Inglese
Formato	Materiale a stampa
Livello bibliografico	Monografia