1. Record Nr. UNINA9910346942303321

Autore	Gaßmann Bernd
Titolo	Modellbasierte, sensorgestutzte Navigation von Laufmaschinen im Gelande
Pubbl/distr/stampa	KIT Scientific Publishing, 2007
ISBN	1000006275
Descrizione fisica	1 online resource (V, 225 p. p.)
Lingua di pubblicazione	Tedesco
Formato	Materiale a stampa
Livello bibliografico	Monografia
Sommario/riassunto	In der vorliegenden Arbeit werden Navigationsstrategien erforscht, die es einer Laufmaschine im Gelande ermoglichen, ein vorgegebenes Ziel autonom zu erreichen.Hierbei werden die Teilbereiche der Navigation, Lokalisation, Umweltmodellierung, Bahnplanung sowie Adaption an das Gelande unter Berucksichtigung der speziellen Anforderungen und Randbedingungen von Laufmaschinen eingehend untersucht.