

1. Record Nr.	UNINA990000448440403321
Autore	Canny, John Francis
Titolo	The complexity of robot motion planning / John Canny
Pubbl/distr/stampa	Cambridge, Mass. : MIT Press, c1988
ISBN	0-262-03136-1
Descrizione fisica	195 p. : ill. ; 23 cm
Collana	ACM Doctoral Dissertation Award 1987
Disciplina	629.892
Locazione	DINEL
Collocazione	10 D III 505
Lingua di pubblicazione	Inglese
Formato	Materiale a stampa
Livello bibliografico	Monografia